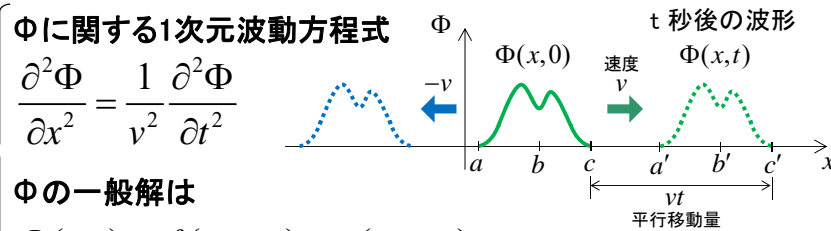


波動とは？

波動の定義

A wave is a disturbance of a continuous medium that propagates with a fixed shape at constant velocity.

一定速度でその形を保ったまま伝わる連続媒質の擾乱



Φに関する1次元波動方程式

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2}$$

Φの一般解は

$$\Phi(x, t) = f(x - vt) + g(x + vt)$$

第1項目: x 軸+方向に vt 平行移動した関数
(関数 f の具体的な形は、テイラー級数でもフーリエ級数でもよい)

第2項目: vt だけ x 軸の一方向に平行移動する関数

D. J. Griffiths 'Introduction to electrodynamics,' p.364, Prentice Hall Φが波動方程式の解であることを確認せよ。

波動方程式の解の形

Φの具体例の一つ

$$\cos(\omega t - kz) = \cos\{-k(z - vt)\} = \text{Re}\left[e^{j(\omega t - kz)}\right] = \text{Re}\left[e^{j\{-k(z - vt)\}}\right]$$

平行移動関数
(t秒後にvtだけ右に移動する)

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2}$$



$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} = -\frac{\omega^2}{v^2} \Phi$$

Φが時間調和関数(周波数ωの正弦波の重ね合わせ)なら、∂/∂t = jωより

周波数領域の波動方程式と呼ぶ(時間項 e^{jωt} を省略した形)

デカルト座標(時間項含む)

$$\begin{cases} e^{jkz} e^{j\omega t} = \cos(\omega t + kz) + j \sin(\omega t + kz) \\ e^{-jkz} e^{j\omega t} = \cos(\omega t - kz) + j \sin(\omega t - kz) \end{cases}$$

デカルト座標

exp(jkr)	指数関数
cos(kr)	余弦関数
sin(kr)	正弦関数

$$\begin{cases} e^{jkz} = \cos(kz) + j \sin(kz) & \text{後退波} \\ e^{-jkz} = \cos(kz) - j \sin(kz) & \text{前進波 (平面波)} \end{cases}$$

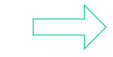
電界と磁界に関する連立方程式

微分形

構成方程式
(補助方程式)

時空に関する1階のベクトル
連立偏微分方程式

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \nabla \cdot \vec{D} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \end{cases}$$



$$\begin{cases} \vec{D} = \epsilon \vec{E} \\ \vec{B} = \mu \vec{H} \\ \vec{J} = \sigma \vec{E} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{H} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} & (1) \\ \nabla \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} & (2) \\ \epsilon \nabla \cdot \vec{E} = 0 \\ \mu \nabla \cdot \vec{H} = 0 \end{cases}$$

構成方程式(補助方程式)を代入して、D-BをE-Hのみで表現すると、E-Hに関する連立ベクトル偏微分方程式(1)(2)になる。

波動方程式の導出

微分形の拡張アンペアの法則より

$$\nabla \times \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \dots (1)$$

(1)式の回転をとると、
 $\nabla \times \nabla \times \vec{H} = \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \nabla \times \vec{E}$
ベクトル公式と(2)式より、
 $\nabla(\nabla \cdot \vec{H}) - \nabla^2 \vec{H} = \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(-\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}\right)$

磁束密度に関するガウスの法則より、
 $\nabla \cdot \vec{H} = 0$ なので

$$\nabla^2 \vec{H} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{H}}{\partial t^2} = 0 \quad \dots (1')$$

磁界波動方程式
ただし、vは位相速度
時空に関する2階の
ベクトル偏微分方程式

周波数ωの正弦波なら ∂/∂t = jωより

$$\begin{cases} \nabla^2 \vec{H} + \omega^2 \mu_0 \epsilon_0 \vec{H} = 0 \\ \nabla^2 \vec{H} + k^2 \vec{H} = 0 \quad \dots (1'') \end{cases}$$

周波数領域の
磁界波動方程式
波数の定義 2階のベクトル偏微分方程式

微分形のファラデーの法則より

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \dots (2)$$

(2)式の回転をとると、
 $\nabla \times \nabla \times \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \nabla \times \vec{H}$
ベクトル公式と(1)式より、
 $\nabla(\nabla \cdot \vec{E}) - \nabla^2 \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial t}\right)$

電荷を含まない場合のガウスの法則より、
 $\nabla \cdot \vec{E} = 0$ なので ※含む場合は上級向け

$$\nabla^2 \vec{E} - \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0 \quad \dots (2')$$

電界波動方程式
ただし、vは位相速度
時空に関する2階の
ベクトル偏微分方程式

周波数ωの正弦波なら ∂/∂t = jωより

$$\begin{cases} \nabla^2 \vec{E} + \omega^2 \mu_0 \epsilon_0 \vec{E} = 0 \\ \nabla^2 \vec{E} + k^2 \vec{E} = 0 \quad \dots (2'') \end{cases}$$

周波数領域の
電界波動方程式
波数の定義 2階のベクトル偏微分方程式

ベクトル公式

ベクトル公式

$$\nabla \times \nabla \times \vec{A} = \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$$

ベクトル三重積の公式*

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B})$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B})$$

(A●B)はスカラーなので順序入れ替え可能

Aを∇, Bを∇, CをAに置き換えて右辺を計算すると

$$\nabla \times \nabla \times \vec{A} = \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$$

坂本, ``ベクトルからはじめる電磁気学,`` pp.63-65, オーム社, 2018.

*ベクトル公式(ベクトル三重積)の証明

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B})$$

$$[\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C})]_x = A_y(\vec{B} \times \vec{C})_z - A_z(\vec{B} \times \vec{C})_y$$

$$= A_y(B_z C_x - B_x C_z) - A_z(B_x C_y - B_y C_x)$$

$$= A_y C_y B_x - A_y B_y C_x - A_z B_z C_x + A_z C_z B_x$$

$$= (A_y C_y + A_z C_z) B_x - (A_y B_y + A_z B_z) C_x$$

$$= (A_x C_x + A_y C_y + A_z C_z) B_x - (A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z) C_x$$

$$= (\vec{A} \cdot \vec{C}) B_x - (\vec{A} \cdot \vec{B}) C_x$$

同様にして,

$$[\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C})]_y = (\vec{A} \cdot \vec{C}) B_y - (\vec{A} \cdot \vec{B}) C_y$$

$$[\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C})]_z = (\vec{A} \cdot \vec{C}) B_z - (\vec{A} \cdot \vec{B}) C_z$$

まとめると, $\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B}(\vec{A} \cdot \vec{C}) - \vec{C}(\vec{A} \cdot \vec{B})$

安達, ``ベクトル解析,`` p.28, 培風館, 1961.

球面波と平面波

$$\begin{matrix} h_n^{(2)}(kr) & \text{第2種n次球ハンケル関数} \\ j_n^{(1)}(kr) & \text{n次球ベッセル関数} \\ n_n^{(1)}(kr) & \text{n次球ノイマン関数} \end{matrix}$$

球面波や円筒波を数式で表現しようとする
と三角関数とは別の関数が必要になる

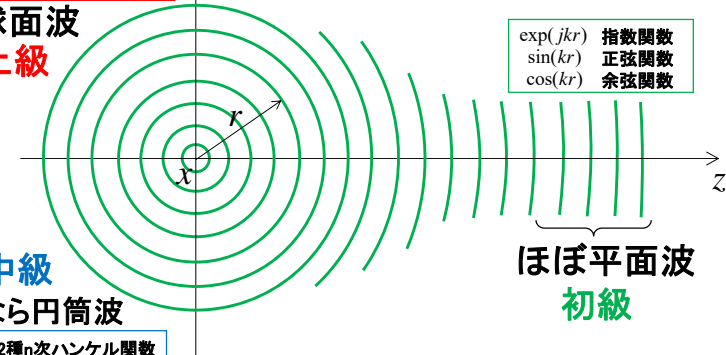
球面波
上級

中級

2次元なら円筒波

$$\begin{matrix} H_n^{(2)}(kr) & \text{第2種n次ハンケル関数} \\ J_n^{(1)}(kr) & \text{n次ベッセル関数} \\ N_n^{(1)}(kr) & \text{n次ノイマン関数} \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \exp(jkr) & \text{指数関数} \\ \sin(kr) & \text{正弦関数} \\ \cos(kr) & \text{余弦関数} \end{matrix}$$



ほぼ平面波
初級

波源の近くに存在する球面波も, 遠方ではやがて平面波とみなせる。
(厳密には波源から無限遠とみなせる場所で完全な平面波になる)

好村, 光と電波, p.15, 培風館

伝搬方向の波動方程式の一般解

デカルト座標

$$\begin{matrix} \exp(jkr) & \text{指数関数} \\ \cos(kr) & \text{余弦関数} \\ \sin(kr) & \text{正弦関数} \end{matrix}$$

$$\begin{cases} e^{jkz} = \cos(kz) + j \sin(kz) & \text{後退波} \\ e^{-jkz} = \cos(kz) - j \sin(kz) & \text{前進波} \\ & \text{(平面波)} \end{cases}$$

円筒座標

$$\begin{matrix} H_n^{(2)}(kr) & \text{第2種n次ハンケル関数} \\ J_n^{(1)}(kr) & \text{n次ベッセル関数} \\ N_n^{(1)}(kr) & \text{n次ノイマン関数} \end{matrix}$$

$$\begin{cases} H_n^{(1)}(kr) = J_n(kr) + iN_n(kr) & \text{後退波} \\ H_n^{(2)}(kr) = J_n(kr) - iN_n(kr) & \text{前進波} \\ & \text{(発散円筒波)} \end{cases}$$

球座標

$$\begin{matrix} h_n^{(2)}(kr) & \text{第2種n次球ハンケル関数} \\ j_n^{(1)}(kr) & \text{n次球ベッセル関数} \\ n_n^{(1)}(kr) & \text{n次球ノイマン関数} \end{matrix}$$

$$\begin{cases} h_n^{(1)}(kr) = j_n(kr) + i n_n(kr) & \text{後退波} \\ h_n^{(2)}(kr) = j_n(kr) - i n_n(kr) & \text{前進波} \\ & \text{(発散球面波)} \end{cases}$$

デカルト座標(時間項含む)

$$\begin{cases} e^{jkz} e^{j\omega t} = \cos(\omega t + kz) + j \sin(\omega t + kz) \\ e^{-jkz} e^{j\omega t} = \cos(\omega t - kz) + j \sin(\omega t - kz) \end{cases}$$

円筒座標(時間項含む)

$$\begin{cases} H_n^{(1)}(kr) e^{j\omega t} = [J_n(kr) + iN_n(kr)] e^{j\omega t} \\ H_n^{(2)}(kr) e^{j\omega t} = [J_n(kr) - iN_n(kr)] e^{j\omega t} \end{cases}$$

球座標(時間項含む)

$$\begin{cases} h_n^{(1)}(kr) e^{j\omega t} = [j_n(kr) + i n_n(kr)] e^{j\omega t} \\ h_n^{(2)}(kr) e^{j\omega t} = [j_n(kr) - i n_n(kr)] e^{j\omega t} \end{cases}$$

野本, ``ワイヤレス基礎理論,`` pp. 28-37, 電子情報通信学会, 2003
本郷, ``電磁界の基礎と計算法,`` pp.21-26, 信山社サイテック, 1993
シエルクノフ, 森脇, ``電磁波論,`` pp. 44-59, 岩波書店, 1962

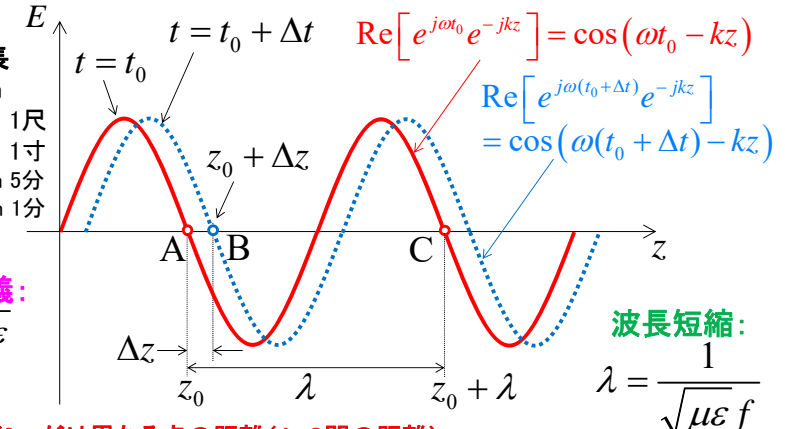
直交した2つの関数をオイラーの公式で結びつける点で平面波と類似

波長と位相速度

よく使う

周波数と波長

- 100 MHz 3 m
- 1 GHz 30 cm 1尺
- 10 GHz 3 cm 1寸
- 20 GHz 1.5 cm 5分
- 100 GHz 3 mm 1分



波数の定義:

$$k = \omega \sqrt{\mu \epsilon}$$

波長短縮:

$$\lambda = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon} f}$$

波長: 位相が2πだけ異なる点の距離(A-C間の距離)

$$|\omega t_0 - k z_0 - [\omega t_0 - k(z_0 + \lambda)]| = 2\pi \Rightarrow \lambda = v/f$$

位相速度: 位相が同じ点の最小距離(A-B間の位相差)÷時間

$$\omega t_0 - k z_0 = \omega(t_0 + \Delta t) - k(z_0 + \Delta z) \Rightarrow v = 1/\sqrt{\mu \epsilon}$$

同じ周波数でも
μとεが大きい
ほど, 波長は短
くなり, 速度も
低下する。